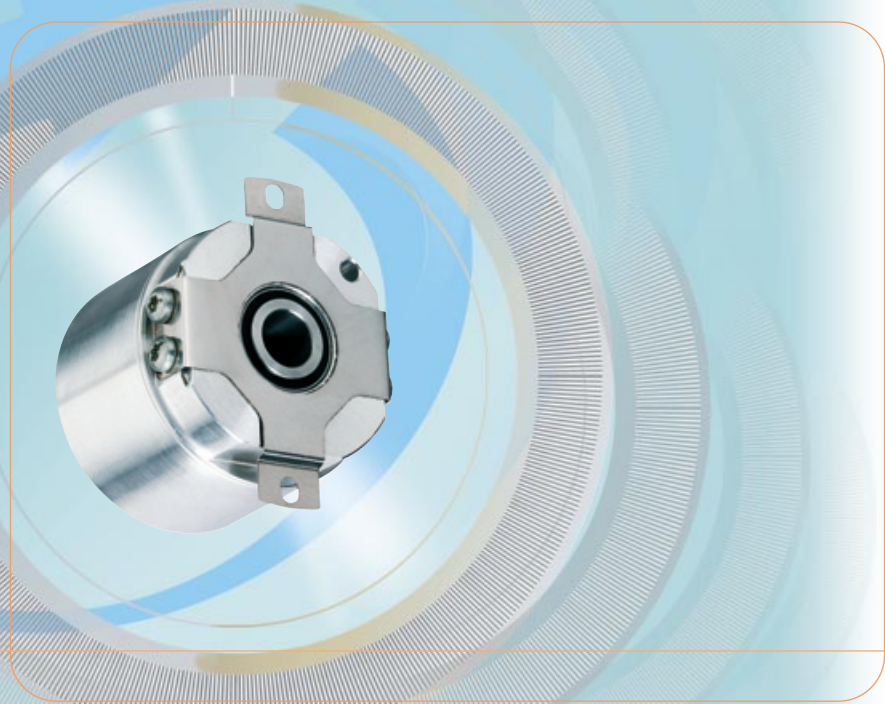


*Tough in Rough\**



## Incremental encoder / Codeur incrémental

DESIGNATION	DÉSIGNATION	Val.
Counts per turn I	Nombre d'impulsions I	5000 Max
Switching frequency $f_{max}$	Fréquence d'impulsion $f_{max}$	300 kHz
Logic level	Electronique de sortie	TTL HTL
Supply voltage	Tension d'alimentation	+5 V $\pm$ 10% +11...+30 V
Current consumption at no-load	Consommation à vide	100 mA
Average load current per channel	Courant de sortie moyen par voie	20 mA 50 mA
Output amplitude	Amplitude de sortie	$U_{LOW} \leq 0,5 V$ $U_{LOW} \leq 1,5 V$ $U_{HIGH} \geq 2,5 V$ $U_{HIGH} \geq VCC - 2,5 V$
Speed Max.	Vitesse de rotation Max.	6000 min <sup>-1</sup>
Moment of inertia	Moment d'inertie	6.5 gcm <sup>2</sup>
Driving torque at working temperature	Couple d'entraînement	0,5 Ncm
Load on shaft Max.	Charges sur l'arbre Max.	Axial : 10 N Radial : 20 N
Vibration Proof	Tenue aux vibrations	10 g / (10 - 1000 Hz)
Shock proof	Tenue aux chocs	100 g (6ms)
Temperature range (housing surface)	Température d'utilisation max.	- 25°C...+ 85 °C
Protection degree	Degré de protection	IP 65
Weight	Masse	0.10 kg

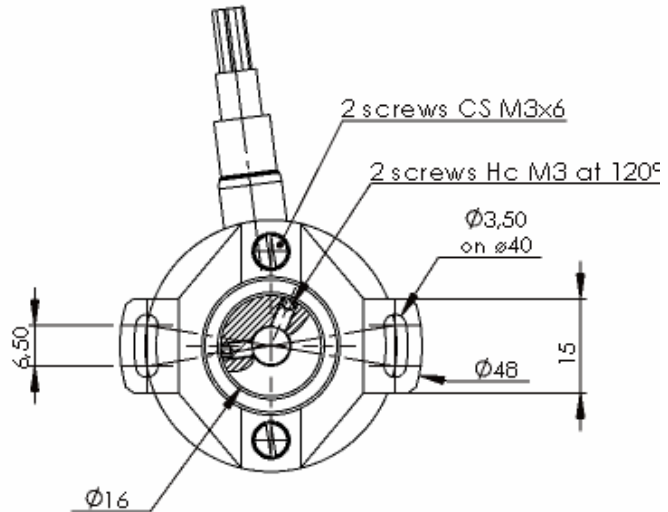
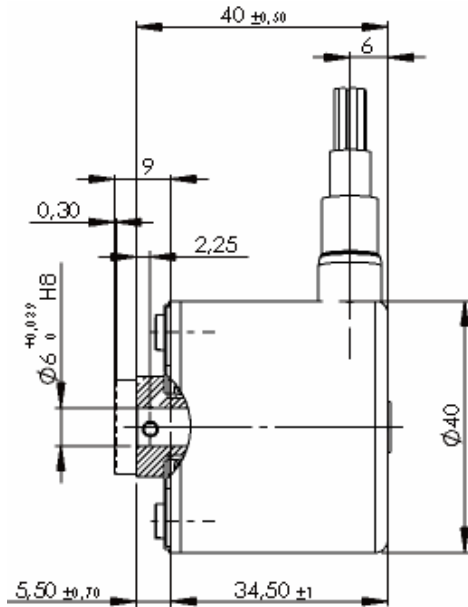
(\*) Applications industrielles

General Characteristics

- For all type of motors
- 04 to 08 mm hollow shaft
- Flexible anti-rotation device

Principales Caractéristiques

- Pour tous types de moteurs
- Axe creux de 04 à 08 mm
- Dispositif anti-rotation



RCI 40 | GH04 | XX | X | XX | 9 | XXXX | XX | X | XX | I

Type

Model/Modèle

GH04 = Through shaft / axe traversant

Hollow shaft diameter / Ø axe creux

04 = Ø 4 mm    09 = Ø 1/4 mm

06 = Ø 6 mm

08 = Ø 8 mm

Power supply / Tension d'alimentation

2 = 4,5-5,5V

5 = 11-30V

Output circuit / Circuit de sortie

G2 = Driver RS422 5V

G5 = Driver PUSH-PULL 11-30V

Cable length / longueur de câble  
02 = 2m (standard)  
XX = other / autres

A = axial  
R = radial

Connection / Connexion

G3 = shielded cable / câble blindé

G6 = M23 connector / connecteur M23 (12 pin clockwise / horaire)

ppr / Points par tour

0001 → 2500 (standard)

> 2500 on request

Output signals / Signaux de sortie

9 = A+B+Z &  $\bar{A}+\bar{B}+\bar{Z}$  / 3 voies + 3 compléments

Z indexed on A and B / Z calibré sur A et B